

2) 再谈随机过程

之前我们以“一直没有的”“随机过程”下一个明确的定义。现在我说：一个随机过程是在同一个概率空间 (Ω, \mathcal{F}, P) 上的以 t 为循环的随机变量族 $\{X_t, t \in T\}$ 。对于 $t \in T$, X_t 可取值的范围被称为“状态空间”。显然，随机过程可以看作一个 $T \times \Omega \rightarrow S$ 的映射。在 $t \in T$ 固定时， $X_t(\cdot)$ 是 (Ω, \mathcal{F}, P) 上的随机变量。而当 $\omega \in \Omega$ 固定时， $X(\cdot, \omega)$ 则是 $T \rightarrow S$ 的函数。

接下来用个简单的例子介绍所谓“事件域法”。考虑一个放射性物质的过程，它的样本空间是 $\Omega = S_0 \cup S_1$ 。对于这个样本空间，我们可以定义不同的 σ -代数。众所周知，不同的 σ -代数意味着不同的事件。而在不同的时间上，我们可以利用当前已知信息推断不同 σ -代数中的事件是否发生。

放射性物质：放射性。假定我们只加三次观测。

在 $t=0$ 时，我们只有推断 $\mathcal{F}_0 = \{\Omega, \emptyset\}$ 。

在 $t=1$ 时，可推断 $\mathcal{F}_1 = \{\Omega, \emptyset, (H, \cdot), (T, \cdot)\}$ 。

同理有 $\mathcal{F}_2 = \{\Omega, \emptyset, (H, \cdot), (T, \cdot), (\cdot, H), (\cdot, T), (H, T), (T, H), (H, H), (T, T)\}$ 。

这一系列的 σ -代数有性质：在 $t < t_1$ 时，若有 $\mathcal{F}_{t_1} \subset \mathcal{F}_{t_2}$ 。定义最初的“大” σ -代数为 $\mathcal{F}_\infty := \mathcal{F}_\Omega := \bigcup_{t \in T} \mathcal{F}_t$ 的极大 σ -代数。

这有着后面的 σ -域（或者说“值”）包含的信息更多。

这包含着更多的 σ -域。

\mathcal{F}_t 被称为“ σ -代数”，“事件域法”或“流”。在研究随机过程时，我们通常研究带有滤波的概率空间 $(\Omega, \mathcal{F}, \{\mathcal{F}_t\}, P)$ 。

2) 对布朗运动的进一步研究。

下面继续研究布朗运动的性质。首先研究布朗运动的特征。 $K(x, y, dy) = P(X(t_1) \in dy, t_1 | X(s) = x)$

那么，根据之前对于布朗运动的定义，我们显然有：

实际上，布朗运动过程被称为“扩散”，它符合布朗运动更广泛的定义。

$$\lim_{t \rightarrow s \rightarrow 0} \frac{1}{t-s} \int (y-x) K(s, x, t, dy) = 0. \quad (\text{布朗运动没有漂移})$$

$$\longrightarrow = b(s, x), \quad (x\text{-附近的增长速率为} b).$$

$$\text{以 B. } \lim_{t \rightarrow s \rightarrow 0} \frac{1}{t-s} P(X(t_1) - x | X(s) = x) = 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}^d. \\ (\text{在无穷小的时间之内} \mu\text{-平均})$$

$$\lim_{t \rightarrow s \rightarrow 0} \frac{1}{t-s} \int (y-x)^2 K(s, x, t, dy) = \sigma^2 \quad (\text{正态分布的方差})$$

$$\longrightarrow = \sigma^2(s, x), \quad (x\text{-附近的增长速率为} \sigma^2).$$

现在我们要说明：一个扩散过程可以与一个偏微分方程相联系。我们来导出扩散过程的 Kolmogorov 正向方程。

设我们有一个过程 X_t ，有一函数 $f \in C_b(\mathbb{R}^d)$ ，作为 X_t 的一个“观测”函数。对于某固定时刻 t ，我们期望其期望为：

$$- \frac{\partial u(s, x)}{\partial s} = b(s, x) \cdot \frac{\partial u(s, x)}{\partial x} + \frac{1}{2} \cdot \sigma^2(s, x) \cdot \frac{\partial^2 u(s, x)}{\partial x^2}$$

证明: 对 $s + \Delta < s + a < c$. 方程左侧是:

$$\begin{aligned} \frac{u(s, x) - u(s + \Delta, x)}{\Delta} &= \frac{1}{\Delta} \int u(s + \Delta, y) \cdot k(s, x, s + \Delta, dy) - u(s + \Delta, x) \\ &= \frac{1}{\Delta} \int [u(s + \Delta, y) - u(s + \Delta, x)] \cdot k(s, x, s + \Delta, dy) \\ &= \frac{1}{\Delta} \left\{ \int_{|x-y| < \varepsilon} [u(s + \Delta, y) - u(s + \Delta, x)] \cdot k(s, x, s + \Delta, dy) + \int_{|x-y| > \varepsilon} [u(s + \Delta, y) - u(s + \Delta, x)] \cdot k(s, x, s + \Delta, dy) \right\} \\ &\quad \downarrow \text{对前边一项做 Taylor 展开} \\ &= \frac{\partial u(s + \Delta, x)}{\partial x} (y - x) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 u(s + \Delta, x)}{\partial x^2} (y - x)^2 + \text{高阶项} \end{aligned}$$

现在令 $\Delta \rightarrow 0$. 则右边 $I \rightarrow b(s, x) \cdot \frac{\partial u}{\partial x}$. $II \rightarrow \frac{1}{2} \sigma^2(s, x) \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$. 从而立刻得到结论
证一: 若过程可以写成如前: $k(s, x, t, y) dy = p(s, x, t, y) dy$. 则代入上面方程立刻得到:

$$\begin{aligned} - \frac{\partial}{\partial s} \int f(y) \cdot p(s, x, t, y) dy &= b(s, x) \frac{\partial}{\partial x} \int f(y) \cdot p(s, x, t, y) dy + \frac{1}{2} \sigma^2(s, x) \frac{\partial^2}{\partial x^2} \int f(y) \cdot p(s, x, t, y) dy \\ &= \int f(y) dy \frac{\partial p}{\partial s} = \int f(y) dy \left[b \cdot \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{\sigma^2}{2} \cdot \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} \right] \end{aligned}$$

从而由 $f(y)$ 的任意性, 得到过程满足的方程: $-\frac{\partial p}{\partial s} = b \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{2} \sigma^2 \frac{\partial^2 p}{\partial x^2}$
由于 $p(s, x, t, y)$ 此时被称作 x, s 的函数, 故给出边界条件 $p(t, x, t, y) = \delta(x - y)$.

在前面, 我们将时间 t 固定了. 研究函数 $f(x)$ 的期望随着开始时间 s 和位置值 x 的变化. 一种自然的想法是, 将开始时间 s 研究清楚. 设 f 期望 $E[f(y) | x(s) = x]$ 与 s 和 x 有关. \rightarrow 我们计算:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial s} E[f(x_t) | x_s = x] &\approx \frac{1}{\Delta} \left\{ E[f(x_{t+\Delta}) - f(x_t) | x_s = x] \right\} \text{ 内层} \\ &\quad \downarrow \text{研究期望-行变时刻} \\ &= \frac{1}{\Delta} \left\{ E \left[E[f(x_{t+\Delta}) - f(x_t) | x_t = y] \mid x_s = x \right] \right\} \text{ 外层} \\ &\quad \rightarrow \text{将 } x_t \text{ 时刻的值利用在 } t \text{ 层遍历 } x_t \text{ 时刻所有可能值} \\ &= \frac{1}{\Delta} \left\{ E \left[E \left[\frac{\partial f(y)}{\partial y} (x_{t+\Delta} - y) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f(y)}{\partial y^2} (x_{t+\Delta} - y)^2 \mid x_t = y \right] \mid x_s = x \right] \right\} \\ &= \frac{1}{\Delta} \left\{ E \left[\int \frac{\partial f(y)}{\partial y} (x_{t+\Delta} - y) \cdot k(t, y, t + \Delta, x_{t+\Delta}) + \frac{1}{2} \int \frac{\partial^2 f(y)}{\partial y^2} (x_{t+\Delta} - y)^2 \cdot k(t, y, t + \Delta, x_{t+\Delta}) \mid x_s = x \right] \right\} \end{aligned}$$

$$= \mathbb{E} \left[\frac{\partial f(y)}{\partial y} b(t, y) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f(y)}{\partial y^2} \sigma^2(t, y) \mid X_s = x \right] (y = x_t)$$

从而我们得到结论: $\frac{d}{dt} \mathbb{E}[f(x_t) \mid X_s = x] = \mathbb{E} \left[\frac{\partial f(x_t)}{\partial x_t} b(t, x_t) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f(x_t)}{\partial x_t^2} \sigma^2(t, x_t) \mid X_s = x \right]$.

这个结论的证明我们把它写开: 设随机核 $K(s, x, t, dy) = p(s, x, t, y) dy$.

与 t, y 点的相互依赖关系, $\frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial y}$ 可交换.

$$\Rightarrow \int f(y) \frac{\partial p(s, x, t, y)}{\partial t} dy = \int p(s, x, t, y) \cdot \left[b(t, y) \frac{\partial f(y)}{\partial y} + \sigma^2(t, y) \frac{\partial^2 f(y)}{\partial y^2} \right] dy$$

由分部积分法 $f(y) = \int f(y) dy \left[\frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial y^2} (\sigma^2(t, y) p(s, x, t, y)) - \frac{\partial}{\partial y} (b(t, y) \cdot p(s, x, t, y)) \right]$

由 $f(y)$ 的边界条件: $\frac{\partial p}{\partial t} = - \frac{\partial p}{\partial y} b + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial y^2} (\sigma^2 \cdot p)$. 这正是所谓 Fokker-Planck 方程! 它给出了随机过程中概率随时间的演化.